

## EXERCICE 1 (PARALLÉLOGRAMME (4 POINTS))

$ABDC$  est un parallélogramme.

Les points  $M$ ,  $N$  et  $P$  sont tels que  $\overrightarrow{AM} = \frac{2}{5}\overrightarrow{AB}$ ,  $\overrightarrow{NA} = 2\overrightarrow{CN}$  et  $\overrightarrow{PC} = -\frac{1}{2}\overrightarrow{BC}$ .

- Faire une figure.
- Donner les coordonnées des points  $M$ ,  $N$  et  $P$  dans le repère  $(A, \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$ .
- Montrer avec un calcul que  $M$ ,  $N$  et  $P$  sont alignés.

## EXERCICE 2 (DROITES (4 POINTS))

$D_m$  est une famille de droites d'équation  $(m+2)x + 2(m+1)y + 2 = 0$  où  $m$  est un réel.

- Tracer  $D_{-2}$ ,  $D_{-1}$  et  $D_0$ .
- Montrer que les droites  $D_m$  passent par un point fixe  $A$  dont on donnera les coordonnées.
- Déterminer la valeur de  $m$  pour que la droite  $D_m$  passe par le point  $P(\alpha; \beta)$ .
- A quelle condition, sur  $\alpha$  et  $\beta$ , cette valeur de  $m$  est-elle définie ? En déduire que les points par lesquels ne passent aucune droite  $D_m$  appartiennent tous à une droite  $\Delta$  dont on donnera l'équation.

## EXERCICE 3 (TRIGONOMETRIE (5 POINTS))

a) Résoudre dans  $\mathbb{R}$  l'équation  $\cos 2x = \frac{-\sqrt{3}}{2}$  puis en donner les solutions dans  $[0; 2\pi[$ .

b) Résoudre dans  $\mathbb{R}$  l'équation  $\sin 3x = \cos(5x - \frac{\pi}{3})$  puis en donner les solutions dans  $[0; 2\pi[$ .

c) Quelle est la période  $T$  de la fonction  $f : x \mapsto 20 + 8\sin(0,4x + \frac{\pi}{3}) + 12\sin(0,1x - \frac{\pi}{4})$  ? Justifier votre réponse. Montrer, de plus, que  $\forall x \in \mathbb{R}, 0 \leq f(x) \leq 40$ .

En vous aidant de votre calculatrice, déterminer graphiquement (à 0,1 unité près) une solution de l'inéquation  $f(x) > 37$  sur  $[0; T]$ .

## EXERCICE 4 (ALGORITHME (3 POINTS))

Soient  $\vec{u}(u_1; u_2)$  un vecteur et  $P(p_1; p_2)$  un point.

- Déterminer comment obtenir les coefficients  $a$  et  $b$  de l'équation réduite  $y = ax + b$  de la droite  $d(P, \vec{u})$  (droite passant par  $P$  de vecteur directeur  $\vec{u}$ ) en fonction de  $p_1, p_2, u_1, u_2$  lorsque  $u_1 \neq 0$ .
- Traduire l'algorithme de la question *a* par un programme en Python. Qu'obtient-on à la sortie de ce programme lorsqu'on entre 1, 2, -1, 1 ?
- Que faut-il jouter dans ce programme pour traiter les cas où  $u_1 = 0$ . Qu'obtient-on avec l'entrée 1, 2, 0, 1.

## EXERCICE 5 (THÉORÈME DE MÉNÉLAÛS (4 POINTS))

Soit  $ABC$  un triangle. Les points  $M$ ,  $N$  et  $P$  sont situés respectivement sur  $(BC)$ ,  $(CA)$  et  $(AB)$  en posant  $\overrightarrow{PA} = a\overrightarrow{PB}$ ,  $\overrightarrow{NC} = b\overrightarrow{NA}$  et  $\overrightarrow{MB} = c\overrightarrow{MC}$ .

a) Expliquer pourquoi les nombres  $a$ ,  $b$  et  $c$  sont différents de 1.

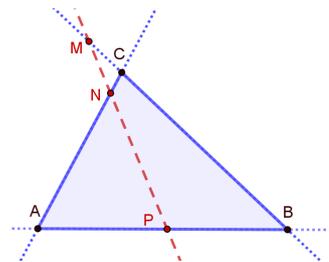
b) Montrer que  $\overrightarrow{AM} = \frac{1}{1-c}\overrightarrow{AB} + \frac{c}{c-1}\overrightarrow{AC}$ .

En déduire les coordonnées de  $M$  dans le repère  $(A, \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$ .

Faire de même pour les vecteurs  $\overrightarrow{AP}$  et  $\overrightarrow{AN}$ .

c) Déterminer les composantes de  $\overrightarrow{MP}$  et  $\overrightarrow{MN}$  dans la base  $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$ .

d) En déduire ce résultat, appelé théorème de Ménélaüs<sup>1</sup>, que les points  $M$ ,  $N$  et  $P$  sont alignés si et seulement si  $abc = 1$ .

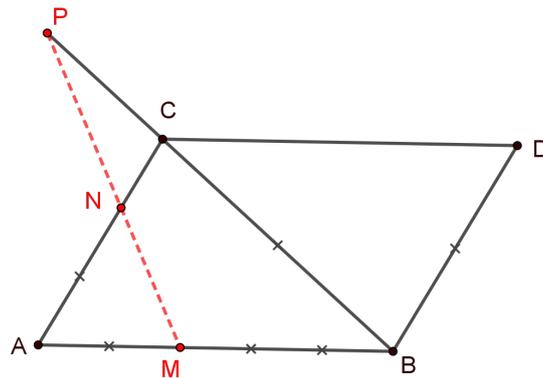


<sup>1</sup>Ménélaüs d'Alexandrie (70 – 140) est un astronome et mathématicien grec

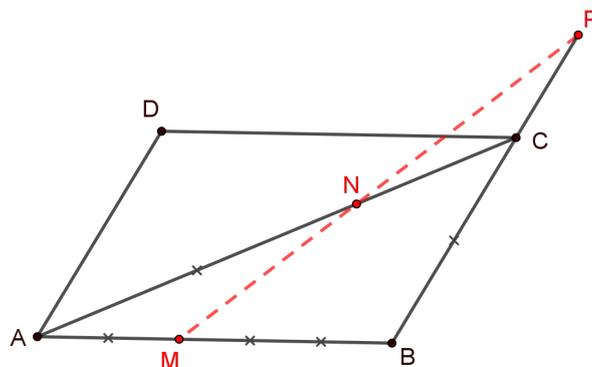
## CORRECTION DE L'EXERCICE 1 (PARALLÉLOGRAMME (3 POINTS))

Avec l'énoncé corrigé ( $ABDC$  parallélogramme) :

a) La figure :

Avec l'énoncé original ( $ABCD$  parallélogramme) :

a) La figure :



Commentaire : fort heureusement, ce changement d'énoncé n'a pas d'impact sur la propriété à montrer. Par la suite, on n'utilise pas le point D et donc, cela ne change rien.

b) Les coordonnées des points  $M$ ,  $N$  et  $P$  dans le repère  $(A, \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$  :

- ♦  $\overrightarrow{AM} = \frac{2}{5}\overrightarrow{AB}$  d'où  $M(\frac{2}{5}, 0)$
- ♦  $\overrightarrow{NA} = 2\overrightarrow{CN} \iff \overrightarrow{NA} = 2(\overrightarrow{AN} - \overrightarrow{AC}) \iff 3\overrightarrow{NA} = -2\overrightarrow{AC} \iff \overrightarrow{AN} = \frac{2}{3}\overrightarrow{AC}$  où  $N(0, \frac{2}{3})$
- ♦  $\overrightarrow{PC} = \frac{-1}{2}\overrightarrow{BC} \iff \overrightarrow{AC} - \overrightarrow{AP} = \frac{-1}{2}(\overrightarrow{AC} - \overrightarrow{AB}) \iff \overrightarrow{AP} = \frac{-1}{2}\overrightarrow{AB} + \frac{3}{2}\overrightarrow{AC}$  d'où  $P(\frac{-1}{2}, \frac{3}{2})$

c) Montrons que  $M$ ,  $N$  et  $P$  sont alignés en évaluant le déterminant des vecteurs  $\overrightarrow{MN}$  et  $\overrightarrow{MP}$  :

- ♦  $\overrightarrow{MN}(0 - \frac{2}{5}, \frac{2}{3} - 0)$  donc  $\overrightarrow{MN}(-\frac{2}{5}, \frac{2}{3})$
- ♦  $\overrightarrow{MP}(\frac{-1}{2} - \frac{2}{5}, \frac{3}{2} - 0)$  donc  $\overrightarrow{MP}(\frac{-9}{10}, \frac{3}{2})$

$$\det(\overrightarrow{MN}, \overrightarrow{MP}) = -\frac{2}{5} \times \frac{3}{2} - \frac{2}{3} \times \frac{-9}{10} = \frac{-6}{10} - \frac{-18}{30} = \frac{-18}{30} + \frac{18}{30} = 0.$$

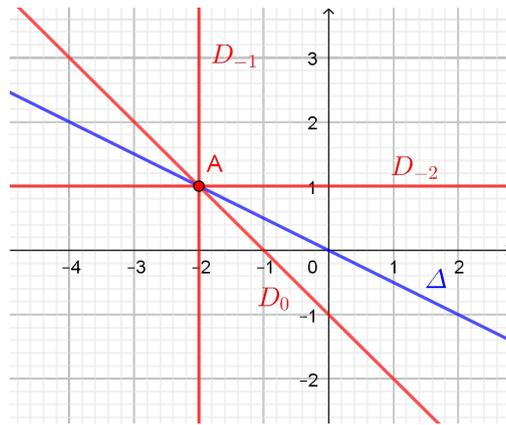
Comme  $\det(\overrightarrow{MN}, \overrightarrow{MP}) = 0$ , les vecteurs  $\overrightarrow{MN}$  et  $\overrightarrow{MP}$  sont colinéaires.Les points  $M$ ,  $N$  et  $P$  sont donc alignés.

## CORRECTION DE L'EXERCICE 2 (DROITES (3 POINTS))

a) On sait que  $D_m : (m+2)x + 2(m+1)y + 2 = 0$  donc :

- ♦  $D_{-2} : (-2+2)x + 2(-2+1)y + 2 = 0 \iff -2y + 2 = 0 \iff y = 1$
- ♦  $D_{-1} : (-1+2)x + 2(-1+1)y + 2 = 0 \iff x + 2 = 0 \iff x = -2$
- ♦  $D_0 : (0+2)x + 2(0+1)y + 2 = 0 \iff 2x + 2y + 2 = 0 \iff y = -x - 1$

Traçons  $D_{-2}$ ,  $D_{-1}$  et  $D_0$  :



b) Les droites  $D_m$  tracées passent par toutes par le point  $A(-2, 1)$ .

Montrons que  $\forall m \in \mathbb{R}, A \in D_m$ . Remplaçons dans l'équation de  $D_m$  les coordonnées  $(x, y)$  par  $(-2, 1)$  :  $(m+2) \times (-2) + 2(m+1) \times 1 + 2 = 0 \iff -2m - 4 + 2m + 2 + 2 = 0 \iff 0 = 0$ . Cette égalité étant vraie pour toute valeur de  $m$ , on en déduit que  $A(-2, 1)$  est bien le point fixe des droites  $D_m$ .

c) Si la droite  $D_m$  passe par le point  $P(\alpha; \beta)$ , alors on a :

$$(m+2)\alpha + 2(m+1)\beta + 2 = 0 \iff m(\alpha + 2\beta) = -2\alpha - 2\beta - 2 \iff m = \frac{-2\alpha - 2\beta - 2}{\alpha + 2\beta} = -2 \frac{\alpha + \beta + 1}{\alpha + 2\beta}.$$

d) Les points par lesquels ne passent aucune droite  $D_m$  correspondent au cas où  $\alpha = -2\beta$  puisque dans ce cas, on ne peut trouver la valeur de  $m$  (le dénominateur étant nul). Or les points  $P(\alpha; \beta)$  pour lesquels  $\alpha = -2\beta$  sont sur la droite  $\Delta$  d'équation  $-2y = x \iff y = -\frac{x}{2}$ . Ils appartiennent à cette droite sans en constituer la totalité puisque  $A(-2; 1)$  y appartient aussi, et  $A$  est sur toutes les droites  $D_m$ . Pour le dire autrement : les droites  $D_m$  coupent toujours la droite  $\Delta : y = -\frac{x}{2}$  en  $A(-2; 1)$  et, comme cette droite  $\Delta$  n'est pas elle-même une droite  $D_m$  (car l'équation  $(m+2)x + 2(m+1) \times \frac{-x}{2} + 2 = 0 \iff (m+2)x - (m+1)x + 2 = 0 \iff 2x - x + 2 = 0 \iff x = -2$  ne donne pas la valeur de  $m$  mais la seule abscisse du point  $A$ ), les points de cette droite (sauf  $A$ ) ne sont sur aucune droite  $D_m$ .

#### CORRECTION DE L'EXERCICE 3 (TRIGONOMÉTRIE (4 POINTS))

a)  $\cos 2x = \frac{-\sqrt{3}}{2} = \cos(\pi - \frac{\pi}{6}) = \cos(\frac{5\pi}{6}) \iff 2x = \pm \frac{5\pi}{6} [2\pi]$ .

En divisant par 2 on trouve  $x = \pm \frac{5\pi}{12} [\pi]$ . Dans  $[0; 2\pi[$ , on a  $x = \frac{5\pi}{12}$ ,  $x = \frac{5\pi}{12} + \pi = \frac{17\pi}{12}$ ; d'autre part, on a  $x = -\frac{5\pi}{12} + \pi = \frac{7\pi}{12}$ ,  $x = -\frac{5\pi}{12} + 2\pi = \frac{19\pi}{12}$ .

L'ensemble des solutions dans  $[0; 2\pi[$  est donc  $\{\frac{5\pi}{12}, \frac{7\pi}{12}, \frac{17\pi}{12}, \frac{19\pi}{12}\}$ .

b)  $\sin 3x = \cos(5x - \frac{\pi}{3}) \iff \cos(\frac{\pi}{2} - 3x) = \cos(5x - \frac{\pi}{3}) \iff \frac{\pi}{2} - 3x = \pm(5x - \frac{\pi}{3}) [2\pi]$ .

Il y a donc deux types de solutions :

- ♦  $\frac{\pi}{2} - 3x = 5x - \frac{\pi}{3} [2\pi] \iff 8x = \frac{5\pi}{6} [2\pi] \iff x = \frac{5\pi}{48} [\frac{\pi}{4}]$
- ♦  $\frac{\pi}{2} - 3x = -5x + \frac{\pi}{3} [2\pi] \iff 2x = \frac{-\pi}{6} [2\pi] \iff x = \frac{-\pi}{12} [\pi]$

Dans  $[0; 2\pi[$ , on a 8 solutions avec la 1<sup>re</sup> série :  $\frac{5\pi}{48}, \frac{17\pi}{48}, \frac{29\pi}{48}, \frac{41\pi}{48}, \frac{53\pi}{48}, \frac{65\pi}{48}, \frac{77\pi}{48}$  et  $\frac{84\pi}{48}$  (j'ajoute à chaque fois  $\frac{\pi}{4} = \frac{12\pi}{48}$ ).

La 2<sup>e</sup> série apporte 2 solutions :  $\frac{11\pi}{12} = \frac{44\pi}{48}$  et  $\frac{23\pi}{12} = \frac{92\pi}{48}$  (j'ajoute à chaque fois  $\pi = \frac{12\pi}{12}$ ).

c) La période  $T_1$  de l'expression  $8 \sin(0, 4x + \frac{\pi}{3})$  est  $\frac{2\pi}{0,4} = 5\pi$ .

La période  $T_2$  de l'expression  $12 \sin(0, 1x - \frac{\pi}{4})$  est  $\frac{2\pi}{0,1} = 20\pi$ .

La période commune  $T$  est donc  $20\pi$ , puisqu'il faut 4 périodes  $T_1$  pour une période  $T_2$ .

La fonction  $f$  est donc périodique de période  $T = 20\pi$ .

On sait que  $-1 \leq \sin(0, 4x + \frac{\pi}{3}) \leq 1 \iff -8 \leq 8 \sin(0, 4x + \frac{\pi}{3}) \leq 8$ .

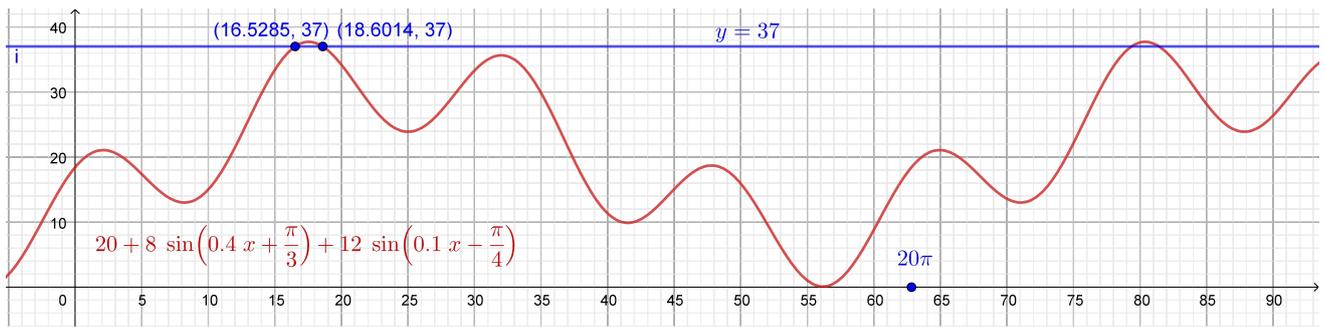
D'autre part,  $-1 \leq \sin(0, 1x - \frac{\pi}{4}) \leq 1 \iff -12 \leq 12 \sin(0, 1x - \frac{\pi}{4}) \leq 12$ .

Par addition, membre à membre de ces inégalités, on obtient :

$$-8 - 12 \leq 8 \sin(0, 4x + \frac{\pi}{3}) + 12 \sin(0, 1x - \frac{\pi}{4}) \leq 8 + 12.$$

Et donc, en ajoutant 20 aux trois membres de cet encadrement, on trouve  $0 \leq f(x) \leq 40$ .

Avec la calculatrice, en tapant  $y = 20 + 8 \sin(0, 4x + \frac{\pi}{3}) + 12 \sin(0, 1x - \frac{\pi}{4})$ , on obtient :



Graphiquement, on lit que les solutions de l'inéquation  $f(x) > 37$  sur  $[0, 20\pi \approx 63]$  vérifient  $16,5 < x < 18,6$  (au dixième près).

CORRECTION DE L'EXERCICE 4 (ALGORITHME (2 POINTS))

a) Le point  $M(x, y)$  appartient à la droite  $d(A, \vec{u})$  si et seulement si  $\vec{u}(u_1; u_2)$  et  $\overrightarrow{AM}(x - p_1; y - p_2)$  sont colinéaires, soit si  $\det(\vec{u}, \overrightarrow{AM}) = 0$ . Cela s'écrit :

$$(x - p_1) \times u_2 = (y - p_2) \times u_1 \iff u_2x + (-u_1)y + (u_1p_2 - u_2p_1) = 0$$

Comme on veut une équation réduite de la droite, il faut avoir  $u_1 \neq 0$  et, dans ce cas, l'équation s'écrit :

$$y = \frac{u_2}{u_1}x + \frac{u_1p_2 - u_2p_1}{u_1}$$

Il ne reste plus qu'à écrire l'algorithme qui donne les coefficients de cette droite :

1. Entrer successivement  $p_1, p_2, u_1, u_2$
2. Calculer  $a = \frac{u_2}{u_1}$
3. Calculer  $b = \frac{u_1p_2 - u_2p_1}{u_1}$
4. Afficher  $a$  et  $b$

b) Traduit en programme Python, cela s'écrit :

```
def reduite(p1,p2,u1,u2) :
    a=u2/u1
    b=(-p1*u2+p2*u1)/u1
    print("a=", a, "b=", b)
```

```
reduite(1,2,-1,1) — a= -1.0 b= 3.0
reduite(1,2,3,4) — a= 1.3333333333333333 b= 0.6666666666666666
reduite(1,2,0,1) — ZeroDivisionError: division by zero
```

Lorsqu'on entre 1, 2, -1, 1, le programme affiche  $a = -1.0$ ,  $b = 3.0$ .

NB : L'écriture du chiffre des dixièmes est surprenante pour un entier, mais il s'agit de la forme standard d'affichage d'un nombre flottant (version informatique d'un nombre réel). Du fait de la division par  $u_1$ , les nombres entrés deviennent automatiquement des flottants. Essayez le programme en entrant 1, 2, 3, 4 et vous obtiendrez 1.3333333333333333 et 0.6666666666666666 ce qui est les coefficients flottants de l'équation réduite  $y = \frac{4}{3}x + \frac{2}{3}$ .

c) Pour traiter aussi les cas où  $u_1 = 0$ , il suffit d'ajouter un test de la valeur de  $u_1$ . Si ce nombre est non nul, on fait comme précédemment et sinon (c'est-à-dire si  $u_1 = 0$ ) on affiche l'équation de la droite « verticale »  $x = p_1$ .

J'ai traduit cette amélioration algorithmique à droite en langage Python.

Avec l'entrée : 1, 2, 0, 1, on obtient l'équation  $x = 1$ .

```
def reduite(p1,p2,u1,u2) :
    if u1!=0 :
        a=u2/u1
        b=(-p1*u2+p2*u1)/u1
        print("a=", a, "b=", b)
    else : print("k=", p1)
```

```
reduite(1,2,-1,1) — a= -1.0 b= 3.0
reduite(1,2,3,4) — a= 1.3333333333333333 b= 0.6666666666666666
reduite(1,2,0,1) — k= 1
```

## CORRECTION DE L'EXERCICE 5 (THÉORÈME DE MÉNÉLAÛS (4 POINTS))

a) Puisque  $\overrightarrow{PA} = a\overrightarrow{PB}$ , si  $a$  était égal à 1, on aurait  $\overrightarrow{PA} = \overrightarrow{PB} \iff \overrightarrow{AB} = \vec{0}$  ce qui n'est pas possible puisque  $A$  et  $B$  sont des points a priori différents. Par conséquent  $a \neq 1$ .

Le même raisonnement s'applique pour expliquer que  $b$  et  $c$  sont différents de 1.

b) Exprimons le vecteur  $\overrightarrow{AM}$  dans la base  $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$  :

$$\overrightarrow{MB} = c\overrightarrow{MC} \iff \overrightarrow{AB} - \overrightarrow{AM} = c(\overrightarrow{AC} - \overrightarrow{AM}) \iff \overrightarrow{AM}(c-1) = -\overrightarrow{AB} + c\overrightarrow{AC}.$$

On en déduit que  $\overrightarrow{AM} = \frac{1}{1-c}\overrightarrow{AB} + \frac{c}{c-1}\overrightarrow{AC}$ .

Les coordonnées de  $M$  dans le repère  $(A, \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$  sont donc  $(\frac{1}{1-c}, \frac{c}{c-1})$ .

De même :

$$\overrightarrow{PB} = a\overrightarrow{PC} \iff -\overrightarrow{AP} = a(\overrightarrow{AB} - \overrightarrow{AP}) \iff \overrightarrow{AP}(a-1) = a\overrightarrow{AB} \iff \overrightarrow{AP} = \frac{a}{a-1}\overrightarrow{AB}.$$

Les coordonnées de  $P$  dans le repère  $(A, \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$  sont donc  $(\frac{a}{a-1}, 0)$ .

$$\overrightarrow{NC} = b\overrightarrow{NA} \iff \overrightarrow{AC} - \overrightarrow{AN} = b(-\overrightarrow{AN}) \iff \overrightarrow{AN}(b-1) = -\overrightarrow{AC} \iff \overrightarrow{AN} = \frac{1}{1-b}\overrightarrow{AC}.$$

Les coordonnées de  $N$  dans le repère  $(A, \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$  sont donc  $(0, \frac{1}{1-b})$ .

c) Les composantes du vecteur  $\overrightarrow{MP}$  sont donc  $(\frac{a}{a-1} - \frac{1}{1-c}, 0 - \frac{c}{c-1})$ , soit  $(\frac{a(1-c) - (a-1)}{(a-1)(1-c)}, \frac{c}{1-c})$  ou encore  $(\frac{1-ac}{(a-1)(1-c)}, \frac{c}{1-c})$ .

De même, les composantes du vecteur  $\overrightarrow{MN}$  sont  $(0 - \frac{0}{1-c}, \frac{1}{1-b} - \frac{c}{c-1})$ , soit  $(\frac{1}{c-1}, \frac{(c-1) - c(1-b)}{(c-1)(1-b)})$  ou encore  $(\frac{1}{c-1}, \frac{bc-1}{(c-1)(1-b)})$ .

d) Les points  $M$ ,  $N$  et  $P$  sont alignés si et seulement si  $\overrightarrow{MP}$  et  $\overrightarrow{MN}$  sont colinéaires, c'est-à-dire si le déterminant de ces deux vecteurs est nul. Or  $\det(\overrightarrow{MP}, \overrightarrow{MN}) = \frac{1-ac}{(a-1)(1-c)} \times \frac{bc-1}{(c-1)(1-b)} - \frac{c}{1-c} \times \frac{1}{c-1}$ .

$$\text{On a donc } \det(\overrightarrow{MP}, \overrightarrow{MN}) = 0 \iff \frac{(1-ac)(bc-1)}{(a-1)(1-c)(c-1)(1-b)} - \frac{c}{(1-c)(c-1)} = 0$$

$$\text{En mettant tout au même dénominateur } \det(\overrightarrow{MP}, \overrightarrow{MN}) = 0 \iff \frac{(1-ac)(bc-1) - c(a-1)(1-b)}{(a-1)(1-c)(c-1)(1-b)} = 0$$

Comme le dénominateur n'est pas nul, on doit avoir  $(1-ac)(bc-1) - c(a-1)(1-b) = 0$  soit, en développant  $bc-1-abc^2+ac-ac+abc+c-bc = 0 \iff -1+abc+c(1-abc) = 0 \iff (c-1)(1-abc) = 0$ . Comme  $c-1 \neq 0$ , on en déduit que  $1-abc = 0 \iff abc = 0 = 1$ .